

Mécanique Analytique

L2 - Parcours Physique 2020-2021

Paul-Antoine Hervieux
Unistra/IPCMS

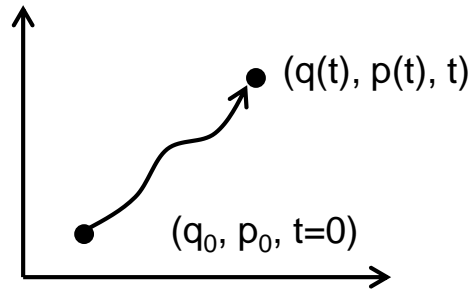
5) Hamilton-Jacobi / Action-Angle

Hamilton-Jacobi

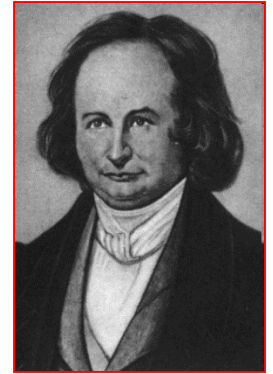


(1805 – 1865)

On va utiliser l'action comme grandeur physique



S



(1804 – 1851)

- Il existe une transformation canonique (TC) qui permet de passer de $(q(t), p(t), t)$ à $(q_0, p_0, t=0)$ qui sont des constantes !

$$2s \quad \begin{cases} q = q(q_0, p_0, t) \\ p = p(q_0, p_0, t) \end{cases}$$

- On peut essayer de trouver une **TC** telle que $H'(Q, P, t) = 0$

Hamilton-Jacobi

$$H'(Q, P, t) = 0 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} \dot{Q}_i \equiv \frac{\partial H'}{\partial P_i} = 0 \\ \dot{P}_i \equiv -\frac{\partial H'}{\partial Q_i} = 0 \end{cases}$$

Si $H' = 0$ alors F est solution de $H(q, p, t) + \frac{\partial F}{\partial t} = 0$.

- Il est plus facile de chercher une fonction génératrice de la TC du type F_2
 $\rightarrow F(q, P, t) = F_2$

	q	p	Q	P
$F_1(Q, q)$		$\frac{\partial F_1}{\partial q}$		$-\frac{\partial F_1}{\partial Q}$
$F_2(P, q)$		$\frac{\partial F_2}{\partial q}$	$\frac{\partial F_2}{\partial P}$	
$F_3(Q, p)$	$-\frac{\partial F_3}{\partial p}$			$-\frac{\partial F_3}{\partial Q}$
$F_4(P, p)$	$-\frac{\partial F_4}{\partial p}$		$\frac{\partial F_4}{\partial P}$	

$$p = \frac{\partial F_2}{\partial q}$$

Hamilton-Jacobi

$$H\left(q_1, \dots, q_s, \frac{\partial F_2}{\partial q_1}, \dots, \frac{\partial F_2}{\partial q_s}, t\right) + \frac{\partial F_2}{\partial t} = 0$$

- C'est l'équation de **Hamilton-Jacobi** (EHJ).
- C'est une équation aux dérivées partielles (EDP) du premier ordre des (s+1) variables (q_1, \dots, q_s, t) de la fonction F_2 .
- F_2 est appelée fonction principale de Hamilton et elle est notée **S**.
- On note que F_2 n'apparaît pas explicitement dans l'EHJ $\rightarrow F_2 + \text{cte}$ est aussi une solution de l'EHJ. Cette constante additive peut-être arbitrairement choisie.
- Comme $\dot{P}_i = 0$ les P_i sont constants $\Rightarrow P_i = \alpha_i$.
- La fonction F_2 (ou S) est une fonction des (s+1) variables (q_1, \dots, q_s, t) et des s constantes (paramètres) $(\alpha_1, \dots, \alpha_s)$. $\rightarrow S(q, \alpha, t)$

Hamilton-Jacobi

Comme S est du type F_2 on a $p_i = \frac{\partial S}{\partial q_i}$ et $Q_i = \frac{\partial S}{\partial \alpha_i} \stackrel{(*)}{=} \text{constante} \equiv \beta_i$

Si on suppose que $(*)$ est inversible c'est-à-dire que $\det \left(\frac{\partial^2 S}{\partial \alpha_k \partial q_l} \right) \neq 0$

alors

$$\Rightarrow \begin{cases} q_i = q_i(\alpha, \beta, t) \\ p_i = p_i(\alpha, \beta, t) \end{cases}$$

En principe les équations du mouvement sont ici obtenues.

-La lettre S pour désigner la transformation canonique F_2 qui transforme les variables Q_i et P_i en constantes n'a pas été choisie au hasard. En effet:

$$\frac{dS}{dt} = \sum_i \left(\frac{\partial S}{\partial q_i} \dot{q}_i + \frac{\partial S}{\partial \alpha_i} \dot{\alpha}_i \right) + \frac{\partial S}{\partial t} \quad ; \quad p_i = \frac{\partial S}{\partial q_i}$$

= 0

$$\longrightarrow \frac{dS}{dt} = \sum_i p_i \dot{q}_i - H \equiv L \quad ; \quad H = -\frac{\partial F_2}{\partial t}$$

Hamilton-Jacobi

→ La fonction principale de **Hamilton** est donnée par:

$$S = \int_{t_1}^{t_2} L(q, \dot{q}, t) dt$$

Attention:

- pour calculer S il faut connaître les équations du mouvement $q(t), \dot{q}(t)$

- Si H ne dépend pas explicitement du temps alors

$$H\left(q_i, \frac{\partial S}{\partial q_i}\right) + \frac{\partial S}{\partial t} = 0$$

- On peut faire l'hypothèse $S(q_i, \alpha_i, t) = W(q_i, \alpha_i) - \alpha_1 t$

$$\Rightarrow H\left(q_i, \frac{\partial W}{\partial q_i}\right) = \alpha_1$$

- Cette équation ne contient plus le temps.

- Une des constantes d'intégration (intégrale première) dans S est égale à $H(=E)$.

Hamilton-Jacobi

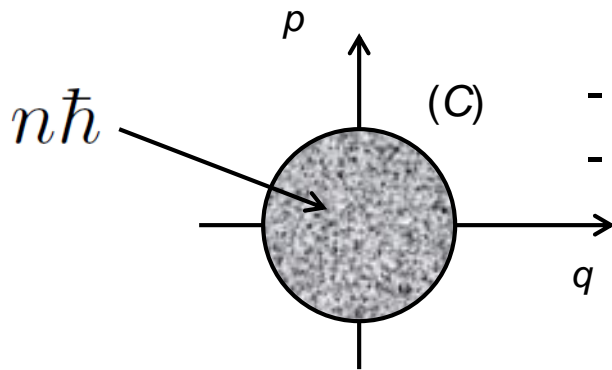
- W est connue sous le nom de fonction caractéristique de Hamilton
(ou action réduite)

$$\frac{dW}{dt} = \sum_i \left(\frac{\partial W}{\partial q_i} \dot{q}_i + \frac{\partial W}{\partial \alpha_i} \dot{\alpha}_i \right) = \sum_i p_i \dot{q}_i$$

1-forme différentielle !

$$p_i = \frac{\partial S}{\partial q_i} = \frac{\partial W}{\partial q_i} \Rightarrow W = \int p_i \dot{q}_i dt = \int p_i dq_i$$

$$\oint pdq = n\hbar$$



- début de la mécanique quantique
 - modèle de **Bohr** avec la quantification de l'action
- 1913 (il y a un peu plus de 100 ans !!!)

Hamilton-Jacobi

Séparation des variables

$$H\left(q_i, \frac{\partial S}{\partial q_i}, t\right) + \frac{\partial S}{\partial t} = 0 \quad ; \quad S(q_i, \alpha_i, t)$$

Admettons que l'EHJ puisse s'écrire comme:

$$\Phi \left\{ q_{i,1}, t, \frac{\partial S}{\partial q_{i,1}}, \frac{\partial S}{\partial t}, \varphi \left(q_1, \frac{\partial S}{\partial q_1} \right) \right\} = 0$$

$q_{i,1}$ désigne l'ensemble des coordonnées sauf q_1

On cherche une solution de la forme

$$S = S'(q_{i,1}, t) + S_1(q_1)$$

$$\Rightarrow \varphi \left(q_1, \frac{dS_1}{dq_1} \right) = \gamma_1 \quad (\text{constante})$$

↖ dérivée droite

$$\longrightarrow \Phi \left\{ q_{i,1}, t, \frac{\partial S'}{\partial q_{i,1}}, \frac{\partial S'}{\partial t}, \gamma_1 \right\} = 0$$

Hamilton-Jacobi

Séparation des variables

$$\varphi \left(q_1, \frac{dS_1}{dq_1} \right) = \gamma_1$$

C'est une équation différentielle ordinaire d'où on peut tirer $S_1(q_1)$.

On peut *a priori* séparer successivement les s coordonnées et le temps et la solution complète de l'EHJ se ramène à des quadratures (écriture explicite des solutions).

Variable cyclique: cette coordonnée n'entre jamais sous forme explicite dans la fonction de Hamilton et par conséquent dans l'EHJ.

$$\varphi \left(\cancel{q_1}, \frac{\partial S}{\partial q_1} \right) = \frac{\partial S}{\partial q_1} \Rightarrow \varphi \left(q_1, \frac{dS_1}{dq_1} \right) = \gamma_1 \Rightarrow S_1(q_1) = \gamma_1 q_1$$

$$\Rightarrow S = S'(q_{i,1}, t) + \gamma_1 q_1$$

Hamilton-Jacobi

Séparation des variables

La constante γ_1 n'est rien d'autre que la valeur constante de l'impulsion correspondant à la coordonnée cyclique.

$$p_1 = \frac{\partial S}{\partial q_1}$$

Notons que la séparation du temps pour un système conservatif correspond également à la méthode de séparation avec t pour variable cyclique.

$$S(q_i, \alpha_i, t) = S'(q_i, \alpha_i) + \gamma_1 t$$

$$\gamma_1 = \frac{\partial S}{\partial t} = -H = -E$$

$$\Rightarrow S(q_i, \alpha_i, t) = S'(q_i, \alpha_i) - Et$$

$$\begin{array}{c} \parallel \\ \parallel \\ \parallel \\ W(q_i, \alpha_i) \end{array}$$

Action-Angle

Ce sont les variables (conjuguées canoniquement) les plus simples et les plus profondes de la mécanique analytique.

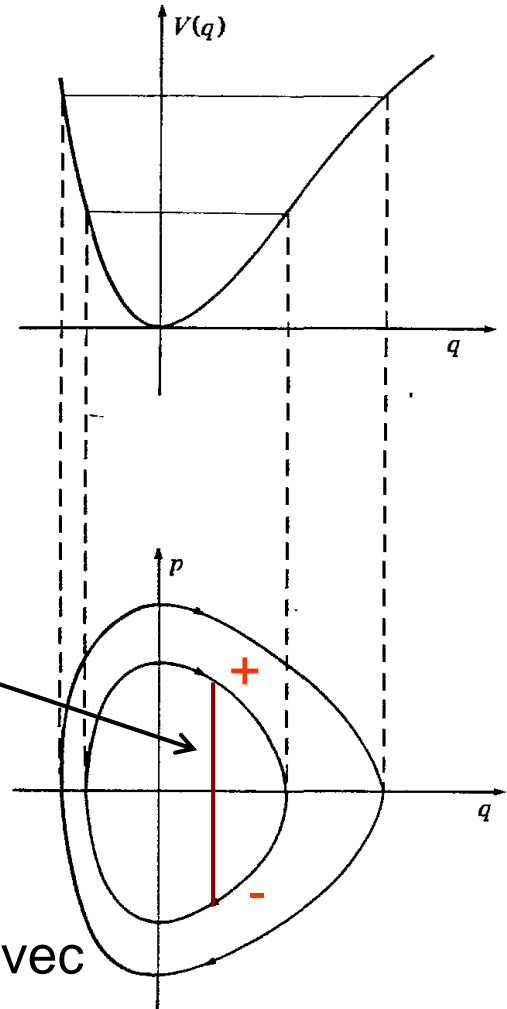
$$H(p, q) = \frac{p^2}{2m} + V(q) \longrightarrow$$

Dans la représentation (q, p) une courbe de l'EP d'énergie E est représentée par une fonction bivaluée:

$$p(q, E) = \pm [2m(E - V(q))]^{1/2}$$

Le fait que cette fonction soit multivaluée n'est pas satisfaisant.

On cherche une nouvelle paire de variables (θ, I) avec les propriétés suivantes:



Action-Angle

- Chaque courbe de phase est caractérisée par une valeur unique de I qui est constante le long d'une courbe
- Chaque point de la courbe de phase est défini par une fonction univaluée de θ
- On passe de (q,p) à (θ,I) par une transformation canonique
- On se restreint au cas des TC indépendantes du temps $\rightarrow H'=H$
- Les nouvelles équations de Hamilton sont:

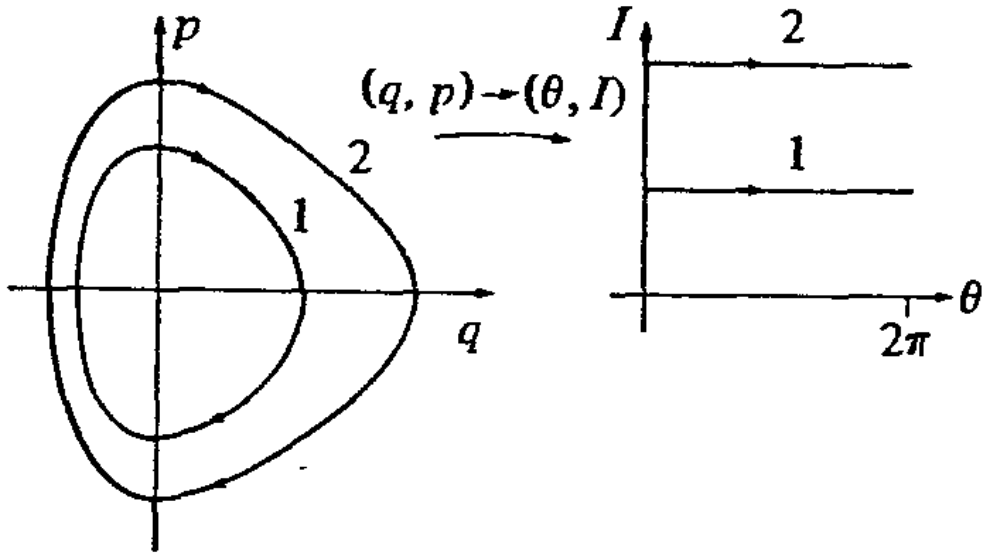
$$\dot{\theta} = \frac{\partial H}{\partial I} \quad ; \quad \dot{I} = -\frac{\partial H}{\partial \theta} = 0 \quad \rightarrow \text{par définition de } I$$

→ Le nouvel hamiltonien ne dépend pas de θ

→ Comme $I = \text{const}, \frac{\partial H}{\partial I} = \frac{dH(I)}{dI} \equiv \omega(I) = \text{const}$

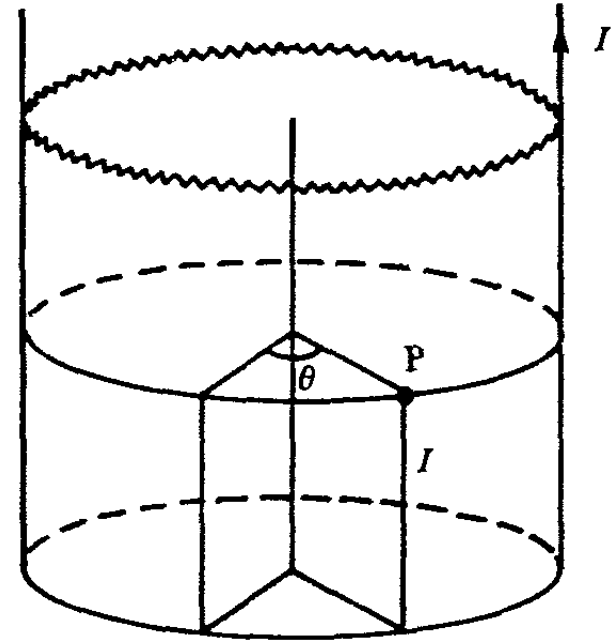
→ $\dot{\theta} = \text{const} \Rightarrow \theta(t) = \omega(I)t + \delta$ avec $\omega(I) = \frac{dH}{dI}$

Action-Angle



$$q(\theta + 2\pi, I) = q(\theta, I)$$

$$p(\theta + 2\pi, I) = p(\theta, I)$$



Action-Angle

Exemple: l'oscillateur harmonique

$$q = \left(\frac{2I}{m\omega}\right)^{1/2} \sin \theta, \quad p = (2Im\omega)^{1/2} \cos \theta \quad \text{TC}$$

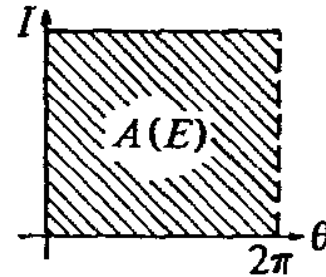
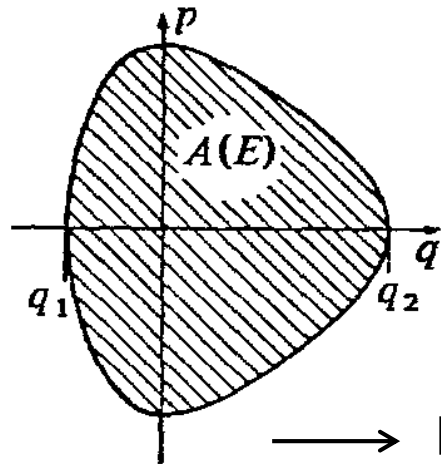
$$\begin{array}{l} \downarrow \\ H(q, p) = p^2/2m + \frac{1}{2}m\omega^2 q^2 \\ H(I) = \omega I \end{array}$$

Action-Angle

$$A(E) = \oint dq p(q, E)$$

$$= 2 \int_{q_1}^{q_2} dq [2m(E - V(q))]^{\frac{1}{2}}$$

$$A(E) = \int_0^{2\pi} d\theta I = 2\pi I.$$



→ Liouville

L'action I est proportionnelle à l'aire

Action-Angle

Fonctions génératrices

$$(q, p) \rightarrow (\theta, I)$$

$$S_2 = F_2$$

$$S_2(I, q) = \int_0^q dq p(q, I)$$

$$\theta = \frac{\partial S_2}{\partial I}(I, q)$$

$$p = \frac{\partial S_2}{\partial q}(I, q)$$

$$\Delta S_2(I) = \oint dq \frac{\partial S_2}{\partial q}$$

$$= \oint dq p = 2\pi I.$$

	q	p	Q	P
$F_1(Q, q)$		$\frac{\partial F_1}{\partial q}$		$-\frac{\partial F_1}{\partial Q}$
$F_2(P, q)$		$\frac{\partial F_2}{\partial q}$	$\frac{\partial F_2}{\partial P}$	
$F_3(Q, p)$	$-\frac{\partial F_3}{\partial p}$			$-\frac{\partial F_3}{\partial Q}$
$F_4(P, p)$	$-\frac{\partial F_4}{\partial p}$		$\frac{\partial F_4}{\partial P}$	

→ Après une période S_2 augmente de $2\pi I$

Action-Angle

Fonctions génératrices

$$(q, p) \rightarrow (\theta, I)$$

$$S_1 = F_1$$

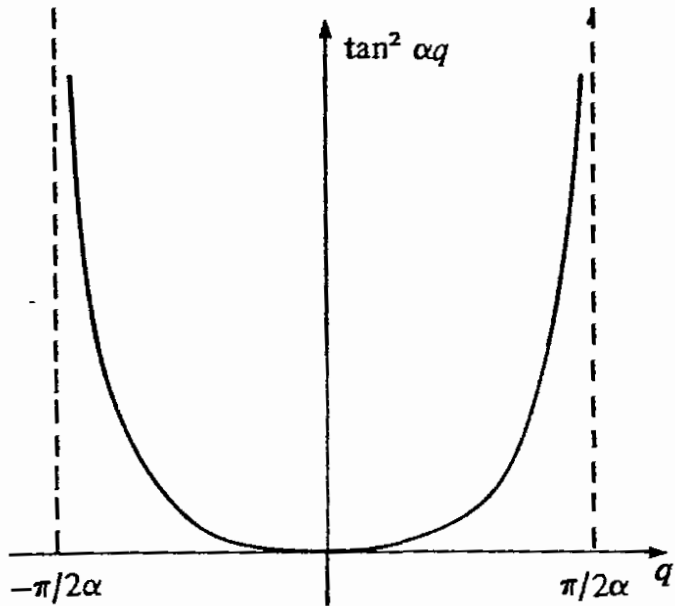
$$S_1(\theta, q) = S_2(I, \dot{q}) - \theta I$$

	q	p	Q	P
$F_1(Q, q)$		$\frac{\partial F_1}{\partial q}$		$-\frac{\partial F_1}{\partial Q}$
$F_2(P, q)$		$\frac{\partial F_2}{\partial q}$	$\frac{\partial F_2}{\partial P}$	
$F_3(Q, p)$	$-\frac{\partial F_3}{\partial p}$			$-\frac{\partial F_3}{\partial Q}$
$F_4(P, p)$	$-\frac{\partial F_4}{\partial p}$		$\frac{\partial F_4}{\partial P}$	

$$\begin{aligned} \Delta S_1 &= \Delta S_2 - \Delta(I\theta) \\ &= \Delta S_2 - I\Delta\theta = 0. \end{aligned}$$

→ S_1 est une fonction périodique en θ .

Action-Angle



$$H(p, q) = \frac{p^2}{2m} + V(q)$$

$$V(q) = U \tan^2(\alpha q)$$

$$H(\theta, I) = \alpha I [\alpha I + 2(2mU)^{1/2}] / 2m$$

$$\omega \equiv \partial H / \partial I = \alpha [2(E + U) / m]^{1/2}$$

